ねじりによる断面変形を考慮した梁理論の定式化と有限要素の開発

A beam theory with cross-sectional deformation due to torsion and its finite element

```
須田陽平*
```

Yohei SUDA

*構造強度学研究室(指導教員:京谷孝史 教授,研究指導教員:斉木功 准教授)

In this study, a beam theory with cross-sectional deformation due to torsion is proposed, applicable to arbitrary cross-sections. A new degree of freedom, independent of the angle of twist, which determines the magnitude of the warping deformation is introduced. The cross-sectional deformation is obtained numerically by a finite element analysis of the representative volume element with periodic boundary conditions. This homogenization method makes the present theory applicable to arbitrary cross-sections. The deformation is used to obtain not only the warping function but also the cross-sectional deformation parameters introduced in the proposed torsion theory.

The results show that the distribution shape of the cross-sectional deformation can be successfully reproduced by the proposed theory. A beam element based on the proposed theory is also developed. Comparison with the analytical solution by the proposed theory shows good convergence of the developed beam element. *Key Words:* torsion, deformation of cross section, warping, representative volume element

1. はじめに

梁の古典的理論は、Bernoulli-Euler による曲げ理論に 始まった. Saint-Venant は曲げ問題における Bernoulli-Euler 理論と同様に、純ねじり問題に対するねじりの変 位場を導入し、ねじり理論の基礎を作った. Saint-Venant のねじり理論では、ねじりに伴う軸方向の変位(そり) が拘束されないため軸ひずみが生じず、せん断変形に よってのみねじりモーメントが生じる.しかし、このよ うな状況は円断面でしか成り立たず、一般の断面では そりによる応力がねじりに影響する. そのため, Saint-Venant のねじり理論はそりの拘束による軸応力や2次 的なせん断応力が考慮された曲げねじり理論1)へ発展 した.曲げねじり理論では、そりによる軸方向の変位 をそり関数とねじり率の積で表し、そりの大きさがね じり率に比例すると仮定している.また、近年では任 意断面について、そりの拘束による影響を数値的に評 価する方法も提案されている^{2),3)}が非均質断面を対象 としていない.

一方,代表体積要素に周期境界条件を含む相対変位 を与え,曲げ,せん断,ねじりによる断面変形をそれ ぞれ表現することのできる数値解析手法⁴⁾が提案され ている.斉木・鄭はこの手法を用いて非均質断面を含 む任意断面に適用可能かつせん断に伴う断面変形をせ ん断力とは独立に考慮した理論⁵⁾を提案している.

以上を踏まえ,本研究では斉木・鄭⁵⁾ に倣い代表体 積要素を用いて断面のそりを変位場に組み込み,そり の大きさをねじり角とは独立に自由度に持つ梁理論の 構築を目的とする.



図-1 解析対象と座標・領域の設定

ねじりによる断面変形を考慮した梁理論の定式化

(1) 問題と変位場の設定

図–1に示すような長さlの長さ方向に一様な任意形状 断面の梁を解析対象とする.梁軸方向を x_1 ,梁軸直角水 平方向を x_2 ,鉛直方向を x_3 とする正規直交座標系を設定 する.解析対象の梁軸方向領域を $L = \{x_1 | 0 \le x_1 \le l\}$, 断面の領域をA,ねじり中心を x_2 , x_3 の原点とする. 斉木ら⁵⁾は任意形状断面の全断面領域において,せん断 遅れに起因する軸方向変位と横せん断に起因する軸方 向変位の両者を統合して断面変形の変位場を $f(x_2, x_3)$ と定義することを提案している.本論文ではこの変位 場を参考に,そりねじりによる断面変形に起因する梁 軸方向の変位場を $f_1(x_2, x_3)$ とすることを提案する.梁 のねじり角を $\varphi(x_1)$,断面変形 f_1 に対する一般化変位を $g_1(x_1)$ とすると,梁の変位場はそれぞれ

$$u_1 = f_t(x_2, x_3)g_t(x_1) \tag{1}$$

$$u_2 = -x_3\varphi(x_1) \tag{2}$$

$$u_3 = x_2 \varphi(x_1) \tag{3}$$

と表すことができる.変位場から導かれるひずみは

$$\epsilon_{11} = \partial u_1 / \partial x_1 = f_t g'_t \tag{4}$$

$$\gamma_{12} = \partial u_1 / \partial x_2 + \partial u_2 / \partial x_1 = f_{t,2} g_t - x_3 \varphi' \tag{5}$$

$$\gamma_{13} = \partial u_1 / \partial x_3 + \partial u_3 / \partial x_1 = f_{t,3} g_t + x_2 \varphi' \tag{6}$$

となる.ここに、(·), $_i$ は x_i に関する偏導関数、(·)'は x_1 に関する導関数を表す.

3. 支配方程式の定式化

解析領域を $V \coloneqq L \times A$ とし、境界条件としての表面 力 t_i を考慮した仮想仕事式は

$$\int_{V} \{E\epsilon_{11}\delta\epsilon_{11} + G(\gamma_{12}\delta\gamma_{12} + \gamma_{13}\delta\gamma_{13})\} dV$$
$$= \int_{\partial V} \{t_{1}\delta u_{1} + t_{2}\delta u_{2} + t_{3}\delta u_{3}\} dA$$
(7)

と表せる.ここで := は定義, ∂V は解析領域の境界面 (梁の両端の断面), $\delta(\cdot)$ は(·)の仮想ひずみもしくは仮 想変位を表す.上式に(4),(5),(6)を代入すると

$$\int_{V} \{ E(f_{t}g'_{t})(f_{t}\delta g'_{t}) + G(f_{t,2}g_{t} - x_{3}\varphi')(f_{t,2}\delta g_{t} - x_{3}\delta\varphi') + G(f_{t,3}g_{t} + x_{2}\varphi')(f_{t,3}\delta g_{t} + x_{2}\delta\varphi') \} dV = \int_{\partial V} \{ t_{1}\delta u_{1} + t_{2}\delta u_{2} + t_{3}\delta u_{3} \} dA$$
(8)

を得る. 上式を展開すると

c

$$\int_{V} \left\{ Ef_{t}^{2}g_{t}'\delta g_{t}' + G(f_{t},_{2}^{2}g_{t} - f_{t},_{2}x_{3}\varphi')\delta g_{t} -G(f_{t},_{2}x_{3}g_{t} - x_{3}^{2}\varphi')\delta \varphi' + G(f_{t},_{3}^{2}g_{t} + x_{2}f_{t},_{3}\varphi')\delta g_{t} +G(x_{2}f_{t},_{3}g_{t} + x_{2}^{2}\varphi')\delta \varphi' \right\} dV$$

$$= \int_{\partial V} \{t_{1}f_{t}\delta g_{t} - x_{3}t_{2}\delta \varphi + x_{2}t_{3}\delta \varphi\} dA \qquad (9)$$

となり, さらに断面積分を実行すると, 最終的に弱形 式の支配方程式

$$\int_{L} \left\{ R_{t1}g'_{t}\delta g'_{t} + (R_{t2}g_{t} + R_{t3}\varphi')\delta g_{t} + (R_{t3}g_{t} + K_{t}\phi')\delta\varphi' \right\} dx_{1}$$
$$= \left(\overline{D_{t}}\delta g_{t} + \overline{T}\delta\varphi \right) \Big|_{x=0,l}$$
(10)

を得る.ここに、 K_t は合成断面のねじり剛性、 R_{ti} は断面変形に関するパラメータであり、Aを断面として

$$K_{t} \coloneqq \int_{A} G\left\{ (x_{2})^{2} + (x_{3})^{2} \right\} dA,$$

$$R_{t1} \coloneqq \int_{A} Ef_{t}^{2} dA,$$

$$R_{t2} \coloneqq \int_{A} G\left\{ (f_{t,2})^{2} + (f_{t,3})^{2} \right\} dA,$$

$$R_{t3} \coloneqq \int_{A} G(f_{t,3} x_{2} - f_{t,2} x_{3}) dA$$
(11)

と定義した. また, $\overline{D_t}$, \overline{T} は端部断面に作用する外力 の合力で

$$\overline{D_t} := \int_A t_1 f_t \, \mathrm{d}A$$



$$\overline{T} := \int_{A} (x_2 t_3 - x_3 t_2) \,\mathrm{d}A \tag{12}$$

と定義した. $\overline{D_t}$ は断面変形に関する一般化外力, \overline{T} は ねじりモーメントである.

弱形式の支配方程式(10)から、強形式の支配方程式は

$$R_{\rm t3}g_{\rm t}' + K_{\rm t}\varphi'' = 0 \tag{13}$$

$$-R_{t1}g_t'' + R_{t2}g_t + R_{t3}\varphi' = 0$$
(14)

となる.

4. 非均質断面梁による検証

(1) 問題設定

図-2 に示す非均質断面の梁を解析対象として,提案 した梁理論の精度を検証する.ともに等方弾性体の材 料とし,材料 1 の Young 率とせん断弾性係数を E_1 = 200 GPa, G_1 = 100 GPa とし,材料 2 の Young 率とせ ん断弾性係数を E_2 = 20 GPa, G_2 = 10 GPa とした.

代表体積要素は 1 辺 2.5 mm の立方体形状の 6 面体 1次アイソパラメトリック要素を用いてモデル化した. 式 (1) で定義される本提案梁理論で採用する変位場に 必要な断面変形モード f_t は,有限要素離散化した代表 体積要素に単位の純ねじり変形を与えることで求める. このとき解析結果として得られる x_2, x_3 各点の軸方向 変位が f_t である.式(11)に示すパラメタはこの f_t を用 いて求める.なお,パラメタに含まれる f_t の偏導関数 は,有限要素におけるひずみと同様の手順により要素 内の物性評価点 (Gauss 点) で評価可能であり,面積分 も Gauss 積分によって行った.

図-3 に示す片持ち梁の境界値問題を考え,通常の連続体ソリッド要素による数値解析結果を参照解とする. 本提案手法による数値解を参照解と比較してその精度・妥当性を評価する.長さL = 1,000 mmとし,自由端に強制変位がねじり角 $\varphi = 1.0 \text{ rad}$ とする.

比較対象としたソリッド要素によるモデルについて説明する.要素寸法は代表体積要素と同じく,1辺2.5 mm の立方体とした.固定端は断面内全ての節点を完全拘束し,ねじり角は u_1 を拘束せず,断面内全ての節点に断面のねじり角が1となるような x_2 , x_3 方向の強制変位 $u_2 = -x_3\varphi$, $u_3 = x_2\varphi$ を与えた.



表-1 軸方向変位の比較

	点 A
最大変位の相対差	8.50×10^{-3}
L ² ノルム相対差	1.76×10^{-2}

(2) 軸方向変位

図-2 に示す点 A(材料の変化点)における軸方向変 位分布を図-4 に示す.縦軸の軸方向変位は参照解の最 大軸変位で無次元化している.横軸は x_1 座標である. 固定端では断面のそりが拘束されているため軸方向変 位は 0 だが, $x_1 = 0$ から $x_1 = 250$ にかけて急激に軸方 向変位が生じ,それ以降では一定の分布を示している. 本手法の軸方向変位分布は参照解とほぼ一致している. また最大変位と相対差を表-1 に示す.ここで L^2 ノル ムは,本手法による解 β_p と参照解 β_s との差の L^2 ノル ムを参照解の L^2 ノルムで無次元化し

$$\sqrt{\frac{\int_{L} \left(\beta_{p} - \beta_{s}\right)^{2} \mathrm{d}x_{I}}{\int_{L} \left(\beta_{s}\right)^{2} \mathrm{d}x_{I}}}$$
(15)

と定義した.最大変位の相対差は 0.8% 程度, *L² ノル* ム相対差は 2% 程度と定量的にも一致している.

(3) 断面内のひずみ分布

そり変形による軸ひずみが比較的大きな $x_1 = 200 \text{ mm}$ の断面において本手法と参照解によるひずみ分布を比較する.

本手法と参照解の軸ひずみ分布を図-5 に示す.同図 (a) は本手法による解,(b) は参照解である.本手法に





図-7 せん断ひずみ γ₁₃ 分布

よる解は式(4)と代表体積要素の数値解析から求めた f₁(x₂, x₃)による.軸ひずみはねじり中心に対して点対 称に生じている.本手法と参照解では material1 のフラ ンジ上の分布にわずかに違いのが見られるが,その他 の分布は定性的に一致しているといえる.

本手法と参照解のせん断ひずみ γ_{12} 分布を図-6 に示 す.同図 (a) は本手法による解, (b) は参照解である.本 手法による解は式 (5) と代表体積要素の数値解析から 求めた $f_1(x_2, x_3)$ による.せん断ひずみ γ_{12} は materiall のフランジだけでなく, material2 にもフランジで生じ ている最大ひずみと同程度のひずみが生じている.ま た本手法と参照解のひずみ分布は定性的に一致してい ることがわかる.

本手法と参照解のせん断ひずみ γ_{13} 分布を図-7 に示 す.同図 (a) は本手法による解, (b) は参照解である.本 手法による解は式 (6) と代表体積要素の数値解析から求 めた $f_t(x_2, x_3)$ による. material1 では material2 に比べ てほとんどひずみは生じていない.また本手法と参照 解のひずみ分布は定性的に一致していることがわかる.

5. ねじりによる断面変形を組み込んだ有限 要素の定式化

ねじりによる断面変形を有限要素に組み込んだ梁要 素を提案する. 一要素あたり2節点を持ち,各節点が それぞれ (φ)^e_i, (g_i)^e_iの2自由度を持つ要素を考える. 要 素における梁のねじり角と断面変形の大きさは一次の 内挿関数 ψ_i を用いて

$$\breve{\varphi}(x_1) = \psi_1(x_1)(\varphi)_1^e + \psi_2(x_1)(\varphi)_2^e$$
(16)

$$\breve{g}_{t}(x_{1}) = \psi_{1}(x_{1})(g_{t})_{1}^{e} + \psi_{2}(x_{1})(g_{t})_{2}^{e}$$
(17)

と表す. 上式を式 (16), (17) をに代入すると要素にお けるひずみ

$$\epsilon_{11} = f_t \sum_{i=1}^{2} \psi'_i(g_t)_i^{e}$$
 (18)

$$\gamma_{12} = f_{t,2} \sum_{i=1}^{2} \psi_i(g_t)_i^{\rm e} - x_3 \sum_{i=1}^{2} \psi'_i(\varphi)_i^{\rm e}$$
(19)

$$\gamma_{13} = f_{t,3} \sum_{i=1}^{2} \psi_i(g_t)_i^{\rm e} + x_2 \sum_{i=1}^{2} \psi'_i(\varphi)_i^{\rm e}$$
(20)

を得る.要素長1の1有限要素での仮想仕事式は

$$\int_{V} \{ E\epsilon_{11}\delta\epsilon_{11} + G(\gamma_{12}\delta\gamma_{12} + \gamma_{13}\delta\gamma_{13}) \} dV$$

= $T_{1}\delta(\varphi)_{1}^{e} + T_{2}\delta(\varphi)_{2}^{e} + D_{1}\delta(g_{t})_{1}^{e} + D_{2}\delta(g_{t})_{2}^{e}$ (21)

となる.上式に式(18), (19), (20)を代入し,離散化す ると要素剛性方程式

$$\mathbf{K}_{o} \begin{pmatrix} (\varphi)_{1}^{e} \\ (g_{1})_{1}^{e} \\ (\varphi)_{2}^{e} \\ (g_{1})_{2}^{e} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} T_{1} \\ D_{1} \\ T_{2} \\ D_{2} \end{pmatrix}$$
(22)

を得る. ここに, 要素剛性行列 K₀ は

$$\boldsymbol{K}_{o} \coloneqq \begin{pmatrix} \frac{K_{t}}{l} & -\frac{R_{t3}}{2} & -\frac{K_{t}}{l} & -\frac{R_{t3}}{2} \\ \frac{R_{t1}}{l} + \frac{R_{t2}}{3}l & \frac{R_{t3}}{2} & -\frac{R_{t1}}{l} + \frac{R_{t2}}{6}l \\ \frac{K_{t}}{l} & \frac{R_{t3}}{2} \\ symm. & \frac{R_{t1}}{l} + \frac{R_{t2}}{3}l \end{pmatrix}$$
(23)

である.

6. 解析解に対する収束の検証

(1) 問題設定

図-3 に示す片持ち梁の境界値問題を考え,長さ l = 1000 mm,ねじり角 $\varphi = 1 \text{ rad}$ とした.ねじりによる断面変形が発生する典型的な断面として,単一材料のH形断面を対象に有限要素の解析解対する収束性を検証する.H断面の寸法は高さh = 200 mm,幅b = 200 mm,フランジ厚 $t_f = 10 \text{ mm}$,ウエブ厚 $t_w = 10 \text{ mm}$ とした.材料は等方弾性体とし,Young率をE = 200 GPa,せん断弾性係数をG = 100 GPaとした.代表体積要素は



図-8 L² ノルム

1辺長さが2.5 mmの立方体形状の1次6面体アイソパ ラメトリック要素を用いて離散化した.有限要素の要 素数は4,16,64と変化させて解析を行った.本提案 梁理論の解析解と比較して有限要素解の収束性を検証 する.

(2) 検証結果

要素分割数と,ねじり角および一般化変位の L² ノル ム相対差の関係を図-8 に示す.ねじり角および一般化 変位の L² ノルム相対差の傾きはそれぞれ -2.03, -1.92 であり,梁要素が解析解に対して,良い収束性をもつ ことが確認できる.

7. まとめ

任意断面に適用可能なねじりによる断面変形を考慮 可能な梁理論を構築した.非均質断面梁に対して本理 論を適用し,連続体要素による数値解析結果を参照解 とし,結果を比較した.その結果,本理論の軸方向変位 が参照解と2%程度の差で一致することを示した.ま た,材料特性が異なる複合断面の複雑な断面のひずみ 分布と定性的に一致していることを示した.

さらに,本提案理論から有限要素定式化を行った.解 析解との比較から,定式化した梁要素が良い収束性を 持つことを示した.

参考文献

- 1) V.Z. ウラソーフ,奥村敏恵(訳): 薄肉弾性ばりの理論, 技報堂, 1967.
- Schulz, M. and Filippou, F. C.: Generalized warping torsion formulation, *Engineering Mechanics*, Vol.124, pp.339-347, 1998.
- Gruttmann, F. and Wagner, W.: Shear stresses in prismatic beams with arbitrary cross-sections, *Nemerical Methods in Engineering*, Vol.45, pp.865-889, 1999.
- (4) 斉木功, 鑓一彰,山田真幸,瀬戸川敦,岩熊哲夫: 非均 質 Timoshenko 梁の平均物性評価,土木学会論文集 A2, Vol.68, pp.I_161-I_169, 2012.
- 5) 斉木 功,鄭 勲: せん断遅れと横せん断による断面変形 を統一的に考慮した梁理論,土木学会論文集 A2, Vol.77, No.1, pp.1-11, 2021.

(2023年2月1日提出)